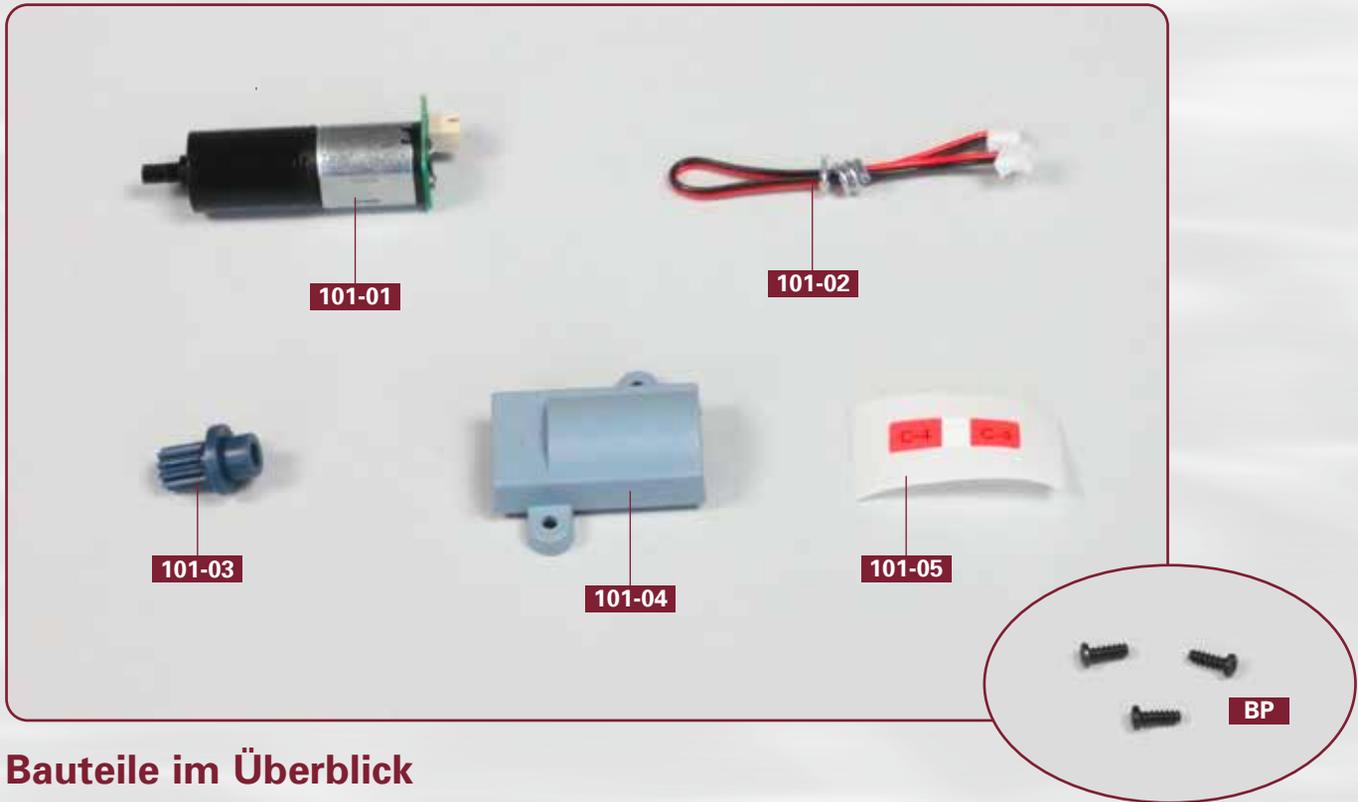


Der Motor für den fünften MA-Turm



Bauteile im Überblick

101-01: Schwenkmotor

101-02: Kabel für den Schwenkmotor

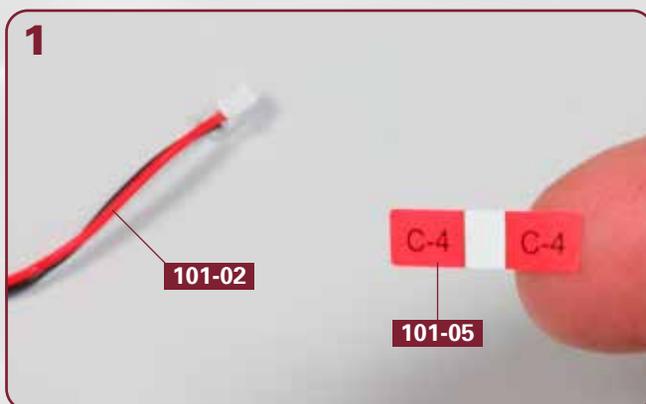
101-03: Antriebszahnrad

101-04: Abdeckung

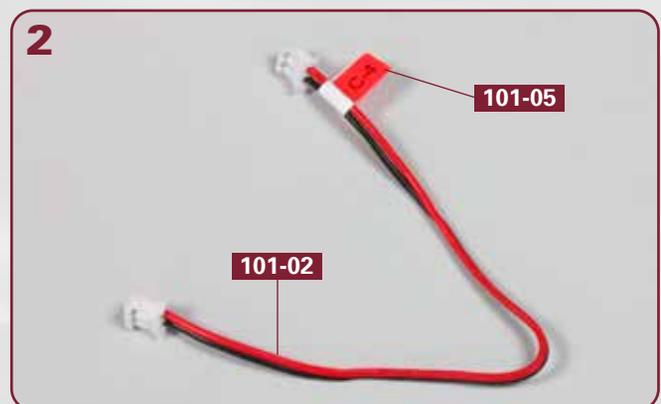
101-05: Kabelmarkierung

■ drei Schrauben BP (2 x 5 mm)

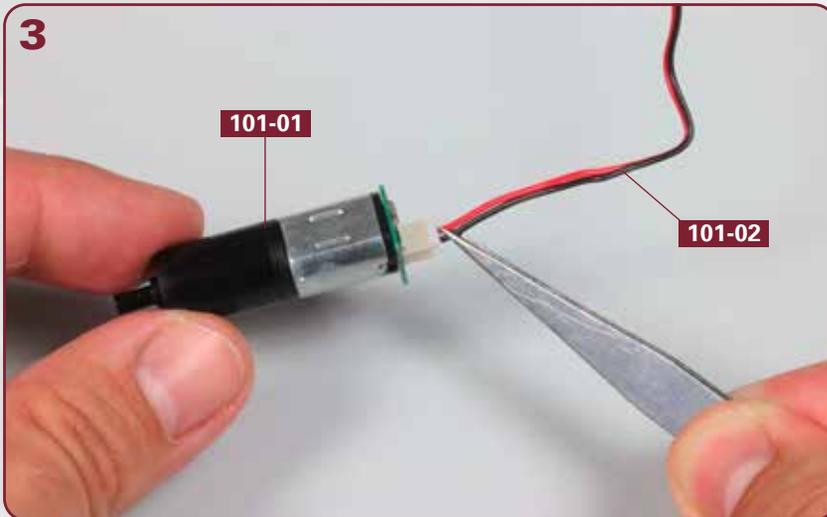
SCHRITT 1: Den Motor zusammenbauen



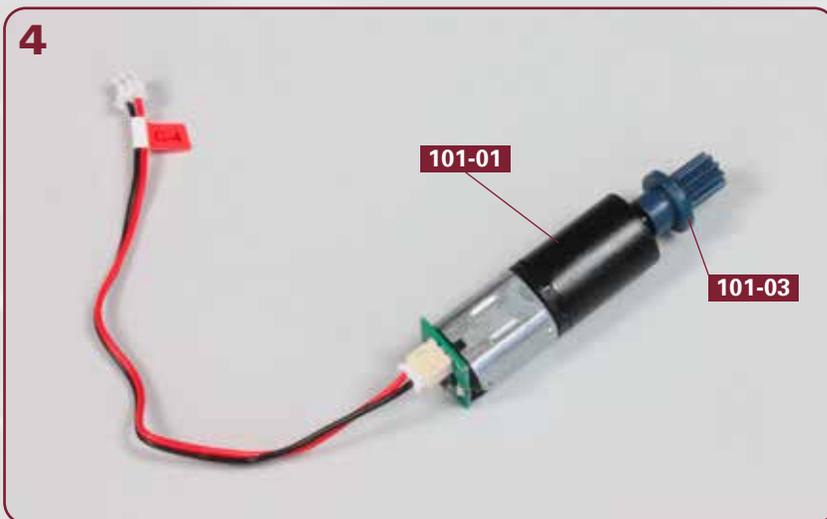
Legen Sie das Kabel für den Schwenkmotor **101-02** auf Ihre Arbeitsplatte. Lösen Sie die Kabelmarkierung **101-05** vorsichtig vom Trägerkarton, wie abgebildet.



Bringen Sie die Kabelmarkierung **101-05** am Kabel **101-02** an. Die Markierung befindet sich an dem Kabelende, das nicht mit dem Motor verbunden wird (siehe Bauschritt 3).

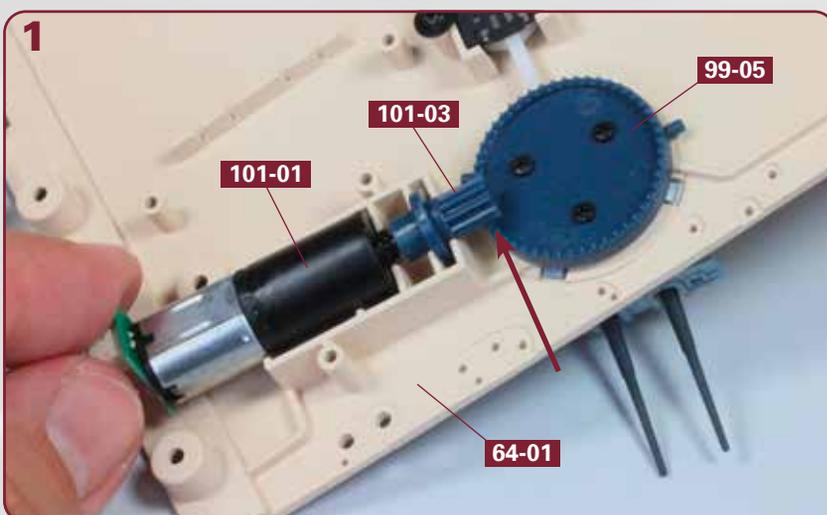


Fügen Sie den (nicht markierten) Stecker vom Kabel **101-02** in den Platinenport des Schwenkmotors **101-01** ein, wie abgebildet.

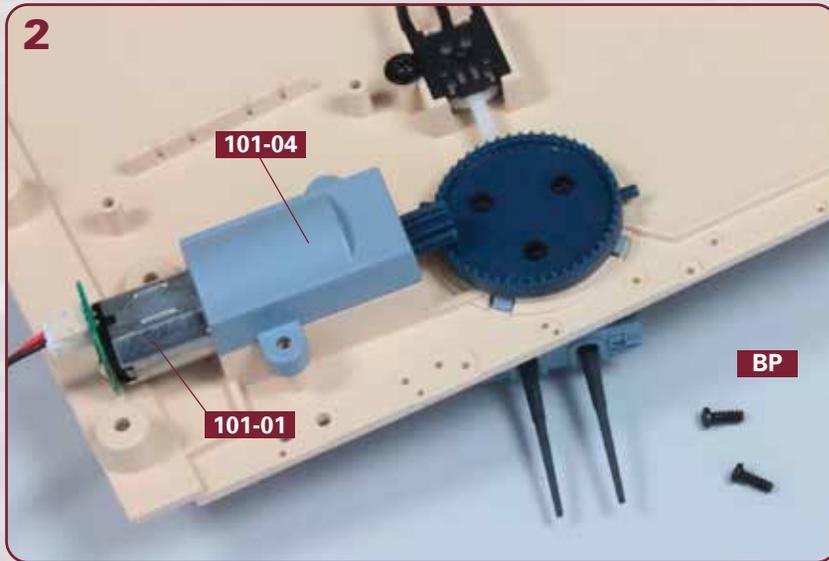


Setzen Sie das Antriebszahnrad **101-03** auf die Welle des Schwenkmotors **101-01**, wie es das Foto zeigt.

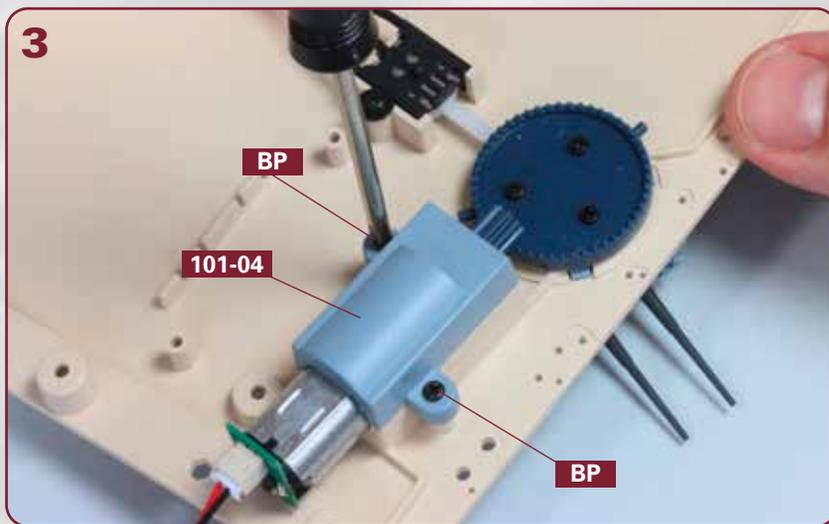
SCHRITT 2: Den Motor am Oberdeck befestigen



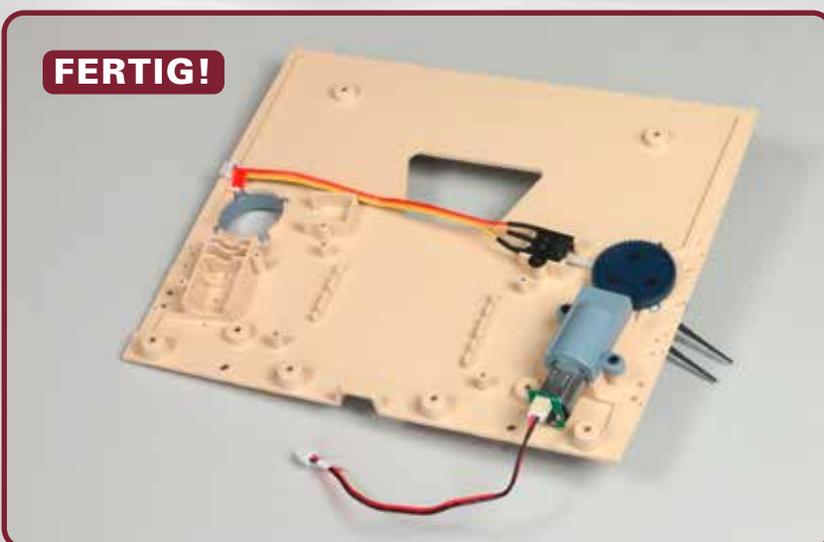
Nehmen Sie den sechsten Oberdeckabschnitt **64-01** hervor und drehen Sie ihn vorsichtig auf den Kopf. Setzen Sie den Schwenkmotor **101-01** in die entsprechende Halterung an der Unterseite von **64-01**. Die Ritzel des Antriebszahnrad **101-03** greifen in das Zahnrad **99-05** (siehe Pfeil).



Platzieren Sie die Abdeckung **101-04** über dem Schwenkmotor **101-01**. Die beiden seitlichen Bohrungen der Abdeckung müssen mit den Bohrungen am Oberdeck übereinstimmen. Legen Sie zwei Schrauben **BP** bereit.



Befestigen Sie die Abdeckung **101-04** mit den zwei Schrauben **BP** an der Unterseite des Oberdecks.



Das Bauergebnis dieser Ausgabe
An der Unterseite des sechsten Oberdeckabschnitts wurde der Schwenkmotor für den fünften MA-Turm befestigt.